

DEMANDE INTERNATIONALE PUBLIEE EN VERTU DU TRAITE DE COOPERATION EN MATIERE DE BREVETS (PCT)

(51) Classification internationale des brevets ⁶:
H02K 33/06, 33/16

A1

(11) Numéro de publication internationale: WO 99/40673

(43) Date de publication internationale: 12 août 1999 (12.08.99)

(21) Numéro de la demande internationale: PCT/FR99/00235

(22) Date de dépôt international: 3 février 1999 (03.02.99)

(30) Données relatives à la priorité: 98/01502 9 février 1998 (09.02.98)

(71) Déposant (pour tous les Etats désignés sauf US): MOVING MAGNET TECHNOLOGIES (S.A.) [FR/FR]; 78, avenue Clémenceau, F-25000 Besançon (FR).

(72) Inventeurs; et

- (75) Inventeurs/Déposants (US seulement): OUDET, Claude [FR/FR]; 12, rue du Capitaine Arrachart, F-25000 Besançon (FR). GANDEL, Pierre [FR/FR]; 18, chemin de Rochefort, F-25660 Besançon (FR). FRACHON, Didier [FR/FR]; 4, rue Lucien Febvre, F-25000 Besançon (FR). BESSON, Christophe [FR/FR]; 5 B, rue du Bougney, F-25000 Besançon (FR).
- (74) Mandataire: BREESE, Pierre; Breese-Majerowicz, 3, avenue de l'Opéra, F-75001 Paris (FR).

(81) Etats désignés: JP, KR, US, brevet européen (AT, BE, CH, CY, DE, DK, ES, FI, FR, GB, GR, IE, IT, LU, MC, NL, PT, SE).

Publiée

FR

Avec rapport de recherche internationale.

(54) Title: IMPROVED LINEAR ACTUATOR

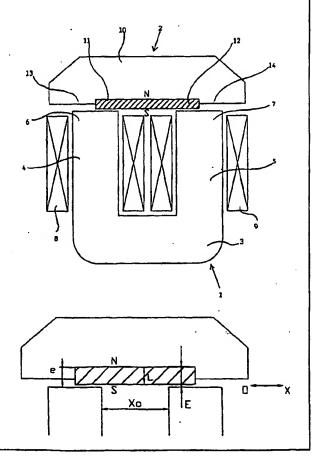
(54) Titre: ACTIONNEUR LINEAIRE AMELIORE

(57) Abstract

The invention concerns a linear uniphase polarised electromagnetic actuator comprising a coiled stator (1) and at least one part (2) mobile in the direction OX, with a useful travel Xc, comprising a part mobile with the current powering the coil, in a direction depending on the current sign, comprising a yoke (12) in soft magnetic material and at least one magnet (12) coupled with said yoke, the magnet(s) being partially set inside a cavity of the mobile yoke on the side of the stator poles, at a depth e such that 0.1L < e < 0.9L, E being the distance measured perpendicularly to OX between the stator poles and the cavity end wall.

(57) Abrégé

La présente invention concerne un actionneur électromagnétique polarisé, linéaire et monophasé, comportant un stator bobiné (1) et au moins une partie mobile (2) dans la direction OX, avec une course utile Xc, comportant une partie mobile avec le courant alimentant la bobine, dans une direction dépendant du signe du courant, comporte une culasse (10) en matériau magnétique doux et au moins un aimant (12) lié à cette culasse, le ou les aimants d'une partie mobile seront partiellement encastrés dans une cavité de la culasse mobile du côté des pôles du stator, à une profondeur e telle que 0.1L < e < 0.9L, E étant la distance mesurée perpendiculairement à OX entre les pôles du stator et le fond de la cavité.



UNIQUEMENT A TITRE D'INFORMATION

Codes utilisés pour identifier les Etats parties au PCT, sur les pages de couverture des brochures publiant des demandes internationales en vertu du PCT.

AL	Albanie	ES	Espagne	LS	Lesotho	12	Slovénie
AM	Arménie	FI	Finlande	LT	Lituanie	SK	Slovaquie
ΑT	Autriche	FR	France	LU	Luxembourg	SN	Sénégal
AU	Australie	GA	Gabon	LV	Lettonie	SZ	Swaziland
AZ	Azerbaĭdjan	GB .	Royaume-Uni	MC	Monaco	TD	Tchad
BA	Bosnie-Herzégovine	GE	Géorgie	MD	République de Moldova	TG	Togo
BB	Barbade	GH	Ghana	MG	Madagascar	TJ	Tadjikistan
BE	Belgique	GN	Guinée	MK	Ex-République yougoslave	TM	Turkménistan
BF	Burkina Faso	GR	Grèce		de Macédoine	TR	Turquie
BG	Bulgarie	HU	Hongrie	ML	Mali	TT	Trinité-ct-Tobago
BJ	Bénin	(E	Irlande	MN	Mongolie	UA	Ukraine
BR	Brésil	IL	İsračl	MR	Mauritanie	UG	Ouganda
BY	Bélarus	IS	Islande	MW	Malawi	US	Etats-Unis d'Amérique
CA	Canada	IT	Italie .	MX	Mexique	UZ	Ouzbékistan
CF	République centrafricaine	JP	Japon	NE	Niger	VN	Viet Nam
CG	Congo	KE	Kenya	NL	Pays-Bas	YU	Yougoslavie
CH	Suisse	KG	Kirghizistan	NO	Norvège	zw	Zimbabwe
CI	Côte d'Ivoire	KP	République populaire	NZ	Nouvelle-Zélande		
CM	Сатегоил		démocratique de Corée	PL	Pologne		• •
CN	Chine	KR	République de Coréc	PT	Portugal		
CU	Cuba	KZ	Kazakstan	RO	Roumanie		
CZ	République tchèque	LC	Sainte-Lucie	RU	Fédération de Russie		
DE	Allemagne	Li	Liechtenstein	SD	Soudan		
DK	Danemark	LK	Sri Lanka	SE ·	Suède		
EE	Estonie	.LR	Libéria	SG	Singapour		

35

ACTIONNEUR LINÉAIRE AMÉLIORÉ

La présente invention concerne le domaine des actionneurs linéaires à aimant permanent généralement mince.

5 De tels actionneurs linéaires comportent une structure statorique à deux pôles excités par une bobine électrique, et une partie mobile comportant une culasse et une partie aimantée.

Le principe général de tels actionneurs est 10 décrit dans le brevet FR 97/10585.

De tels actionneurs mettent en oeuvre une structure magnétique composée de trois aimants minces aimantés en sens alternés.

Un premier inconvénient des actionneurs de l'art antérieur est de nécessiter trois aimants permanents. Les aimants performants sont relativement chers, et les structures de l'art antérieur présentent de ce fait un coût de fabrication élevé.

Un second inconvénient est lié au fait que 20 l'alternance de polarité des aimants minces oblige à aimanter les aimants avant assemblage, puis de coller les trois aimants sur la culasse.

Un troisième inconvénient des actionneurs de l'art antérieur provient du fait que la force magnétostatique produit par l'architecture de ces actionneurs tend à ramener fortement la partie mobile en milieu de course, ce qui peut s'avérer gênant pour certaines applications.

L'objet de la présente invention est de proposer un actionneur amélioré, remédiant à ces inconvénients tout en conservant une force par ampères-tours satisfaisante.

On a proposé dans l'état de la technique des actionneurs présentant une partie mobile formée par un aimant enchâssé dans une culasse en un matériau magnétique doux. Une telle solution est proposée dans le brevet américain US5,175,457, ou dans la figure 1 du brevet

10

15

20

25

WO86/05928. La demanderesse a établi que la force ne reste pas constante en fonction de la position lorsque le nombre d'ampère-tours appliqués à la bobine augmente (voir la figure 1).

On a également proposé des solutions dans laquelle l'aimant est fixé sur la surface de la culasse. Une telle solution est proposée dans le brevet américain US4,195,277. Pour de tels actionneurs, la force reste sensiblement constante le long de la course utile. Dans ce cas, la demanderesse a établi que le rendement est médiocre, et en tout cas inférieur au rendement des actionneurs du premier type (voir la figure 2).

Le but de l'invention est de proposer un actionneur présentant une force sensiblement constante le long de la course avec un rendement élevé. L'invention objet du présent brevet résulte de l'analyse par la demanderesse de l'incidence de la position de l'aimant à l'intérieur de la culasse sur les caractéristiques d'un actionneur, et de la conception à partir de cette analyse d'un nouveau type d'actionneur présentant des performances optimisées.

A cet effet, l'invention concerne un actionneur électromagnétique linéaire comportant une structure statorique à deux pôles excités par au moins une bobine électrique, et une partie mobile comportant une culasse et une partie aimantée caractérisé en ce que la partie mobile comporte un ou deux aimants permanents aimantés selon une direction perpendiculaire au plan de l'entrefer logés dans une cavité prévue dans la culasse mobile réalisée en un matériau ferromagnétique.

30 La profondeur de la cavité e est choisie de façon judicieuse afin d'augmenter la force fournie par l'actionneur, par rapport au cas sans cavité (e=0), tout en conservant une force sensiblement constante le long de la course utile.

Lorsque l'actionneur n'est pas saturé, la force créée dans la direction OX du dégré de liberté de la partie mobile peut être décomposée en trois composantes : la force magnétostatique F_0 (sans courant), souvent négligeable sur la course utile XC, un terme de force polarisé F_{nI} proportionnel aux ampères-tours nI, et un terme de force F_{nI} proportionnel au carré des ampères-tours, dû à la réluctance variable engendrée par la cavité (voir les figures 1 et 2):

$$F \approx F_{nl} + F_{nl^2}$$

15

Pour une valeur d'ampères-tours nI donnée, les termes de force augmentent lorsque l'on augmente l'épaisseur e de la cavité dans laquelle est placé l'aimant (voir les notations à la figure 4).

Sans cavité, e=0, $F_{nl^2}=0$.

Le terme de force F_{nI} est quasiment constant le long de la course utile, quelle que soit la valeur de e. Par contre, le terme F_{nl} varie linéairement avec la position. Afin d'obtenir une force sensiblement constante sur toute la course, pour une valeur d'ampères-tours donnée, il faut garder un rapport F_{nl} relativement faible, par exemple inférieur à 15%. Ce rapport peut être exprimé, en première approximation, par une relation du type

$$\frac{F_{nl^2}}{F_{nl}} \approx 0.25 \cdot \frac{X^2}{1 - X} \cdot \frac{ni}{H_c \cdot L}$$

où X=e/E représente un coefficient d'encastrement, avec E désignant l'entrefer entre le fond de la cavité dans laquelle est placé l'aimant et le plan passant par la surface des pôles statoriques, sans déduction de l'épaisseur de l'aimant.

WO 99/40673 PCT/FR99/00235

4

nI est le potentiel magnétique créé dans le circuit magnétique par le courant traversant la ou les bobines ;

 $\rm H_c.L$ est le potentiel magnétique de l'aimant avec $\rm H_c$ son champ coercitif et L son épaisseur dans le sens de l'aimantation.

Le rapport $F_{nl}, /F_{nl}$ est strictement croissant avec la profondeur de la cavité e.

Pour un aimant et une valeur d'ampères-tours donnés, la hauteur e de la cavité est choisie aussi grande que possible, afin d'augmenter la force, en gardant un rapport F_{nl} , $/F_{nl}$ relativement faible, par exemple inférieur à 0.15, pour obtenir une force sensiblement constante le long de la course.

La profondeur de la cavité e est alors choisie de façon judicieuse (0.1L < e < 0.9L), par un calcul et/ou par une simulation appropriés, afin d'optimiser la force fournie par l'actionneur.

Pour les très faibles valeurs d'ampères-tour 20 (ni<100At) la profondeur de la cavité sera de préférence supérieure à 50% de l'épaisseur de l'aimant, préférentiellement de l'ordre de 80%.

Pour les valeurs d'ampères-tour importantes la profondeur de la cavité sera de préférence inférieure à 50% de l'épaisseur de l'aimant, préférentiellement de l'ordre de 40%.

25

30

35

La relation définissant le rapport F_{nl^2}/F_{nl} peut être déterminée de façon rigoureuse et précise en prenant en compte les fuites et la perméabilité relative du fer.

Selon une première variante de réalisation, on utilise deux aimants, aimantés dans le même sens, et partiellement encastrés dans deux cavités situées chacune à une extrémité de la culasse ferromagnétique.

Selon une première variante, la structure statorique présente deux branches entourées chacune par une bobine électrique.

15

20

30

Selon une deuxième variante, la structure statorique est de forme tubulaire et présente un logement annulaire intérieur dans lequel est logée une bobine annulaire, la partie mobile étant formée par une culasse tubulaire intérieure ferromagnétique présentant un logement annulaire de profondeur e dans lequel est positionné un aimant annulaire aimanté radialement.

Selon une troisième variante, l'actionneur selon l'invention comporte une structure statorique intérieure de forme tubulaire et présente un logement annulaire dans lequel est logée une bobine annulaire, la partie mobile formée par une culasse tubulaire extérieure ferromagnétique présentant un logement annulaire profondeur e dans lequel est positionné un aimant annulaire aimanté radialement.

Selon une variante, l'actionneur linéaire selon l'invention comporte deux parties mobiles, les aimants d'une partie mobile étant aimantés dans le sens contraire des aimants de l'autre partie mobile, sous l'effet du courant, les deux parties mobiles se déplacent dans le sens opposé.

L'invention sera illustrée dans ce qui suit en référence aux dessins annexés où :

- la figure 1 représente un diagramme des forces en fonction de la position et des ampères tours des actionneurs selon l'art antérieur;
 - la figure 2 représente un diagramme des forces en fonction de la position et des ampères tours des actionneurs selon l'invention ;
 - la figure 3 représente une vue en coupe médiane d'un premier exemple de réalisation ;
 - la figure 4 présente une vue schématique faisant apparaître les différentes dimensions.
- la figure 5 représente une vue en coupe d'un deuxième exemple de réalisation :

- la figure 6 représente une vue en coupe d'un troisième exemple de réalisation ,
- la figure 7 représente une variante de réalisation comportant une partie mobile à deux aimants.
- 5 la figure 8 représente un exemple de réalisation comportant deux parties mobiles.
 - la figure 9 représente une variante de réalisation comportant deux parties mobiles.

Selon une première variante préférée, la largeur des pôles statoriques est supérieure ou égale à Xc, de préférence sensiblement égale à Xc+E pour obtenir une force à courant constant variant très peu sur toute la course, où Xc désigne la course utile de l'organe mobile dans la zone de force résiduelle en l'absence de courant sensiblement nulle et E désigne l'entrefer entre le fond de la cavité dans laquelle est placé l'aimant et le plan passant par la surface des pôles statoriques, sans déduction de l'épaisseur de l'aimant.

20

Selon une variante avantageuse, la largeur de la culasse mobile est supérieure ou égale à 3Xc+Xo, de préférence sensiblement égale 3Xc+Xo+3E, où Xo est l'écartement entre les pôles statoriques.

25

30

Selon une variante de réalisation, l'organe mobile présente un seul aimant partiellement encastré dans une cavité située, dans la direction OX, sensiblement au milieu de la culasse ferromagnétique, la cavité et l'aimant ayant une largueur supérieure ou égale à XC+XO, de préférence sensiblement égale XC+XO+E.

Selon une variante de réalisation, l'organe mobile présente deux aimants partiellement encastrés dans deux cavités situées chacune à une extrémité de la culasse ferromagnétique, chaque cavité et chaque aimant ayant une

WO 99/40673 PCT/FR99/00235

7

largueur dans la direction OX supérieure ou égale à Xc, de préférence sensiblement égale à Xc+E.

La figure 3 représente une vue en coupe d'un premier exemple de réalisation. L'actionneur est formé par une partie statorique (1) et une partie mobile (2).

La partie statorique (1) est formée par une pièce en un matériau ferromagnétique (3) présentant deux branches (4, 5) présentant des pôles (6, 7) de largeur sensiblement égale à Xc+E.

Chacune des branches statoriques (4, 5) est entourée par une bobine électrique respectivement (8, 9).

La partie mobile est formée par une culasse (10) de forme trapézoïdale. La culasse, réalisée en un matériau ferromagnétique, présente une largeur selon OX sensiblement égale à 3Xc+Xo+3E. Elle présente une cavité parallélépipédique (11) à l'intérieur de laquelle est partiellement encastré un aimant permanent mince (12) aimanté perpendiculairement à OX. Cet aimant mince (12) présente une largeur sensiblement égale à Xc+Xo+E.

La culasse se prolonge de part et d'autre de l'aimant (12) par des prolongements ferromagnétiques (13, 14) de largeur sensiblement égales à Xc+E.

L'aimant (12) est partiellement enchâssé dans la 25 culasse (10), la profondeur e de la cavité étant choisie de manière à optimiser la force pour l'application donnée.

Un jeu de quelques dixièmes de millimètre subsiste entre la surface de l'aimant et la surface des pôles statoriques.

30

35

10

15

20

Pour une profondeur de cavité e bien choisie, le terme de force F_{ni} , est sensiblement négligeable sur la course utile. La force, sur la course utile Xc, produite par la circulation d'un nombre d'ampères-tours nI dans chacune des deux bobines a pour valeur :

- F = 2. Br. L/(2.E-e).Z.2.nI, où
- * Br désigne l'induction rémanente de l'aimant
- * L désigne l'épaisseur de l'aimant
- * E désigne l'entrefer entre le fond de la cavité dans laquelle est placé l'aimant et le plan passant par la surface des pôles statoriques, sans déduction de l'épaisseur de l'aimant.
- * e désigne la profondeur de la cavité
- * Z désigne la largeur de la piste utile de l'aimant perpendiculairement au plan de la figure 1
 - * nI désigne le nombre d'ampère-tour dans chaque bobine.
- 15 A titre d'exemple,

E = 1.5 mm;

L = 1.2 mm;

e = 0.6 mm;

Avantageusement, l'aimant unique (12) est aimanté après mise en place dans la culasse (10).

figure 5 représente La une variante réalisation de forme cylindrique. L'aimant (12) de forme 25 cylindrique est logé dans une cavité tubulaire (11) profondeur e formée dans une culasse mobile tubulaire (10). De part et d'autre de l'aimant (12), la culasse mobile (10) présente des prolongements latéraux (13, 14). La partie statorique (1) est composée d'une pièce statorique (20) de 30 forme cylindrique. Cette pièce statorique est disposée à l'extérieure de la culasse (10),mobile de facon concentrique. Elle présente un logement intérieur (21) pour recevoir une bobine électrique (22) de forme tubulaire.

35 La figure 6 représente une variante de réalisation dans laquelle la culasse mobile (10) est

extérieure. Elle entoure la partie statorique (30) placée à l'intérieure de la culasse mobile, de façon coaxiale.

La figure 7 représente une variante de réalisation. La partie statorique (1) est formée par une pièce en un matériau ferromagnétique (3) présentant deux branches (4, 5) présentant des épanouissements polaires (37, 38). Chacune des branches statoriques (4, 5) est entourée par une bobine électrique (8, 9).

La culasse (30) présente à ses extrémités deux cavités (31, 32) dans lesquels sont partiellement encastrés des aimants (34, 35) de largeur selon OX sensiblement égale à XC+E. Dans la zone comprise entre les deux aimants (34, 35), la culasse ferromagnétique présente une zone partiellement saillante (36) d'épaisseur e, choisie de manière à optimiser la force, et de largueur selon OX sensiblement égale à Xo+E.

La figure 8 représente une variante de 20 réalisation avec deux parties mobiles (40, 41) se déplaçant, sous l'effet du courant, dans la même direction OX mais dans un sens opposé. Chacune des parties mobiles présente un aimant (42, 43) partiellement encastré dans une culasse ferromagnétique (44, 45). Les aimants des deux parties mobiles sont aimantés dans le sens contraire.

La partie statorique (1) est composée d'une pièce statorique (20) de forme cylindrique. Cette pièce statorique est disposée à l'extérieure des culasses mobiles (44, 45). Elle présente un logement intérieur (21) dans lequel est placé une bobine électrique (22) de forme tubulaire.

La figure 9 représente une variante de réalisation avec deux parties mobiles (50, 51) se déplaçant, sous l'effet du courant, dans la même direction OX mais dans un sens opposé.

REVENDICATIONS

- 1 Actionneur électromagnétique polarisé, linéaire et monophasé, comportant un stator bobiné (1) et au moins une partie mobile (2) dans la direction OX, avec une course utile Xc,
 - le stator en matériau magnétique doux présentant deux pôles (6,7) ou groupes de pôle,
- chacun d'une largeur au moins égale à Xc,
 - espacés de Xo,
 - disposés, soit dans une même surface plane parallèle à OX, soit dans une même surface cylindrique d'axe OX,
- et polarisés de signe contraire par au moins une 15 bobine (8,9),
 - chaque partie mobile avec le courant alimentant la bobine, dans une direction dépendant du signe du courant, comporte une culasse (10) en matériau magnétique doux et au moins un aimant (12) lié à cette culasse,
 - la culasse comportant en regard du stator trois parties,
 - parallèles aux pôles du stator,
 - se déplaçant parallèlement à ces pôles,
- 25 à une distance minimale constante Yo mesurée perpendiculairement à OX pour la ou les parties les plus rapprochées,
 - le ou les aimants ayant
 - leurs pôles parallèles aux pôles du stator,
- une même épaisseur L mesurée perpendiculairement à OX,

caractérisé en ce que,

- le ou les aimants d'une partie mobile
- sont partiellement encastrés dans une cavité 35 de la culasse mobile du côté des pôles du stator, à une profondeur e telle que 0.1L < e < 0.9L, E étant la distance

mesurée perpendiculairement à OX entre les pôles du stator et le fond de la cavité,

- se déplacent avec la culasse parallèlement aux pôles du stator à une distance minimale constante E-L,
- 5 ont une aimantation perpendiculaire à OX et dans le même sens s'il y a plusieurs aimants,
- la culasse a une longueur mesurée suivant OX au moins égale à 3Xc+Xo et est située à une distance minimale du 10 stator égale à Yo=E-e supérieure à E-L.
 - 2 Actionneur linéaire selon la revendication 1 caractérisé en ce que l'organe mobile présente un aimant partiellement encastré dans une cavité située sensiblement au milieu de la culasse ferromagnétique, la cavité et l'aimant ayant une largueur dans la direction OX au moins égale à Xc+Xo.
- 3 Actionneur linéaire selon la revendication 1 caractérisé en ce que l'organe mobile présente deux aimants placés dans deux cavités situées chacune à une extrémité de la culasse ferromagnétique, chaque cavité et chaque aimant ayant une largueur dans la direction OX supérieure ou égale à Xc.
 - 4 Actionneur linéaire selon la revendication 1 caractérisé en ce que la profondeur e d'une cavité de la culasse est choisie aussi grande que possible en conservant une force, due à un courant constant, sensiblement constante sur toute la course utile, de préférence avec une variation inférieure à 15%, la profondeur de la cavité étant alors déterminée par la valeur maximale de e qui vérifie la condition

35

30

$$\frac{F_{nl^2}}{F_{\cdot}} < 0.15$$

où F_{nI} et F_{nI} sont les composantes de la force créée par l'actionneur, croissantes avec la profondeur de la cavité e, respectivement proportionnelle aux ampères-tours nI, et proportionnelle au carré des ampères-tours nI², de sorte que sur la course utile, sans saturation, le terme de force magnétostatique étant souvent négligeable, la force totale est sensiblement égale à

 $F \approx F_{nl} + F_{nl},$

le rapport $\frac{F_{nl^2}}{F_{nl}}$ étant exprimé, en première approximation, par la relation

 $\frac{F_{nl^2}}{F_{nl}} \approx 0.25 \cdot \frac{X^2}{1 - X} \cdot \frac{ni}{H_c \cdot L}$

où X=e/E représente le coefficient d'encastrement d'un aimant dans une cavité de la culasse ferromagnétique, avec E désignant l'entrefer entre le fond de la cavité dans laquelle est placé l'aimant et le plan passant par la surface des pôles statoriques, sans déduction de l'épaisseur de l'aimant,

nI est le potentiel magnétique créé dans le circuit magnétique par le courant traversant la ou les bobines,

 $H_{c}.L$ est le potentiel magnétique d'un aimant avec H_{c} son champ coercitif et L son épaisseur dans le sens de l'aimantation.

30

20

25

5 - Actionneur linéaire selon la revendication 1 caractérisé en ce que la profondeur d'une cavité de la culasse est comprise entre 40 et 80% de l'épaisseur L d'un

aimant mesurée dans le sens de l'aimantation, préférentiellement d'environ 60%.

- 6 Actionneur linéaire selon la revendication 1
 5 caractérisé en ce que la structure statorique présente deux branches (4, 5) entourées chacune par une bobine électrique.
- 7 Actionneur linéaire selon la revendication 1 caractérisé en ce qu'il comporte une structure statorique extérieure de forme tubulaire et présente un logement annulaire intérieur dans lequel est logée une bobine annulaire, la partie mobile étant formée par une culasse annulaire intérieure ferromagnétique présentant un logement annulaire dans lequel est positionné un aimant annulaire aimanté radialement.
 - 8 Actionneur linéaire selon la revendication 1 caractérisé en ce qu'il comporte une structure statorique intérieure de forme tubulaire et présente un logement annulaire extérieur dans lequel est logée une bobine annulaire, la partie mobile étant formée par une culasse annulaire extérieure ferromagnétique présentant un logement annulaire dans lequel est positionné un aimant annulaire aimanté radialement.

25

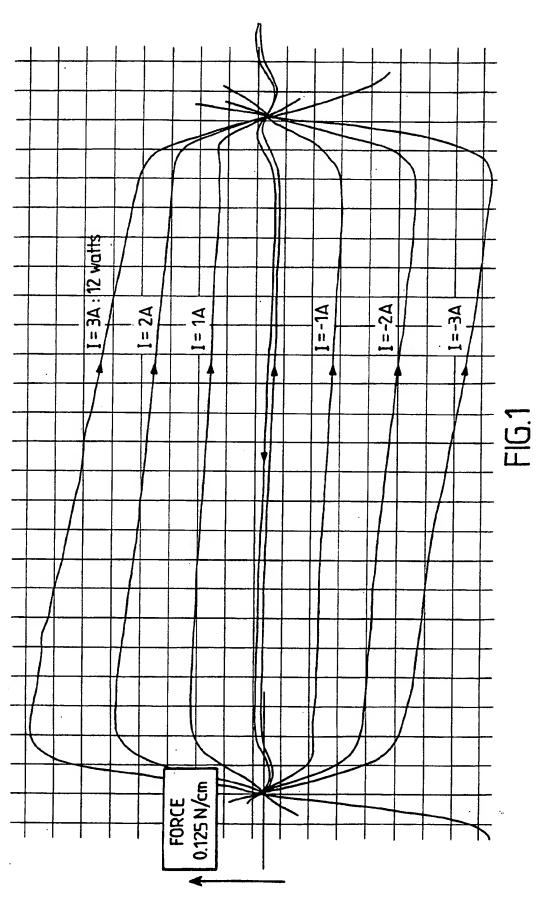
30

35

20

- 9 Actionneur linéaire selon la revendication 1 caractérisé en ce qu'il comporte deux parties mobiles, les aimants d'une partie mobile étant aimantés dans le sens contraire des aimants de l'autre partie mobile, les deux parties mobiles se déplacent dans le sens opposé sous l'effet du courant.
- 10 Actionneur linéaire selon l'une au moins des revendications précédentes caractérisé en ce que les aimants de l'organe mobile sont aimantés, de préférence, après leur mise en place sur l'organe mobile.

11 - Actionneur linéaire selon l'une au moins des revendications précédentes caractérisé en ce que le ou les aimants sont composés de plusieurs aimants juxtaposés.



FEUILLE DE REMPLACEMENT (REGLE 26)

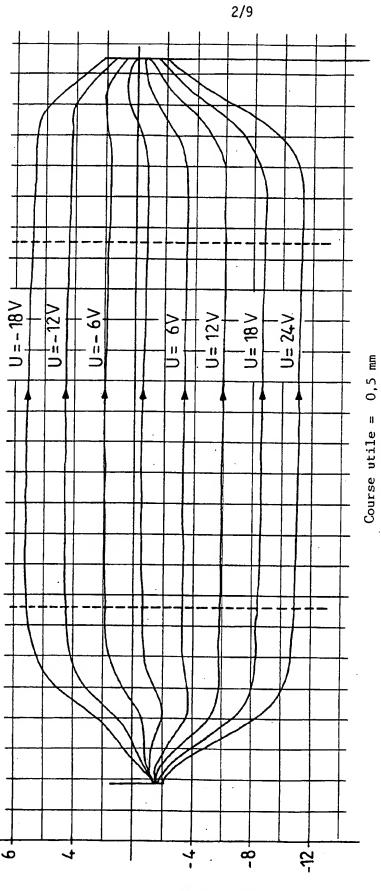


FIG 2

FEUILLE DE REMPLACEMENT (REGLE 26)

Fig.3

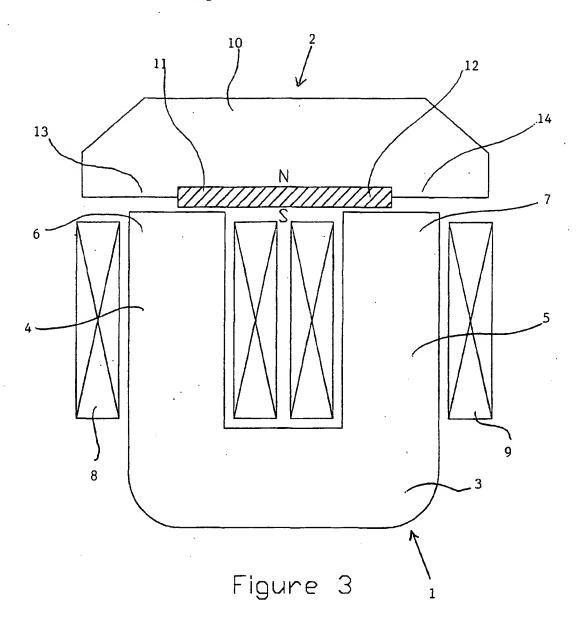


Fig.4

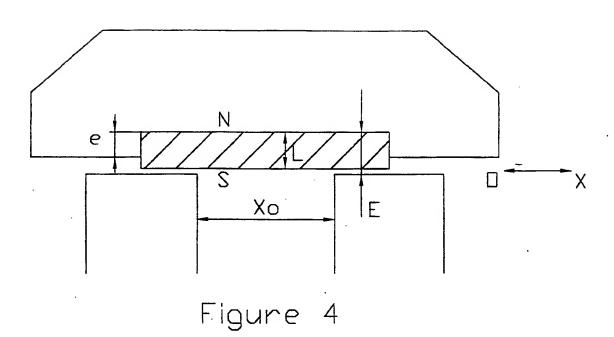


Fig.5

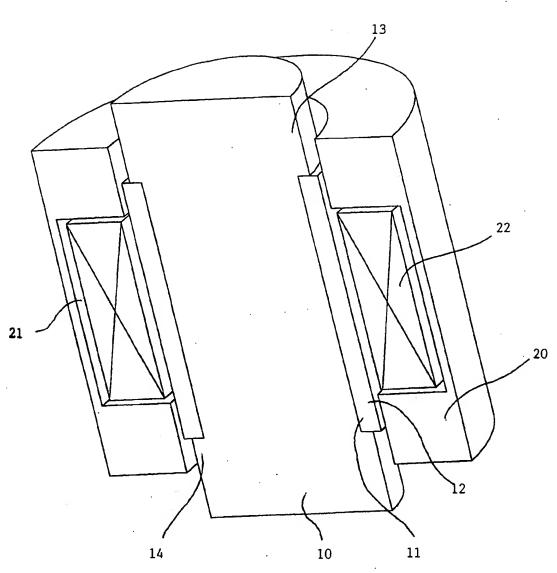


Figure 5

WO 99/40673 PCT/FR99/00235 -

Fig.6

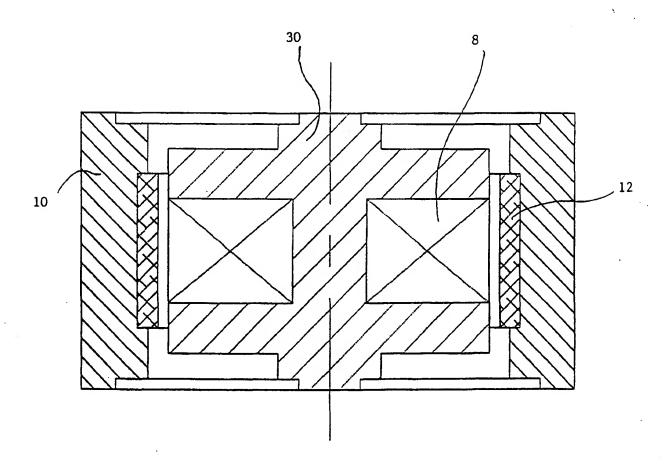


Figure 6.

Fig.7

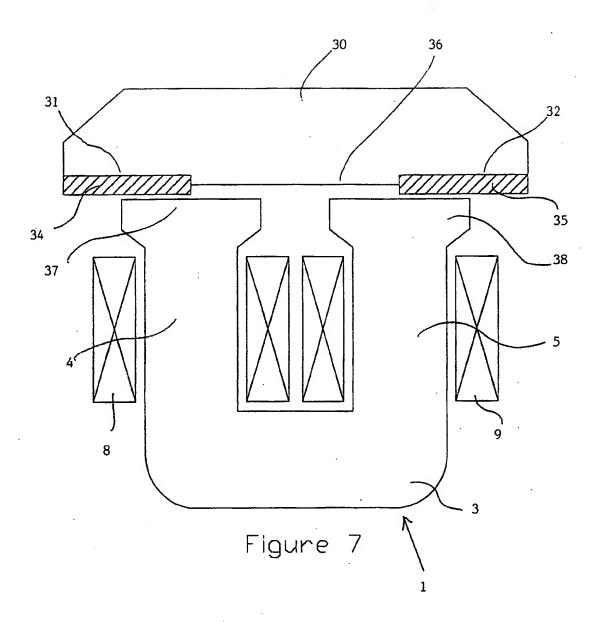


Fig.8

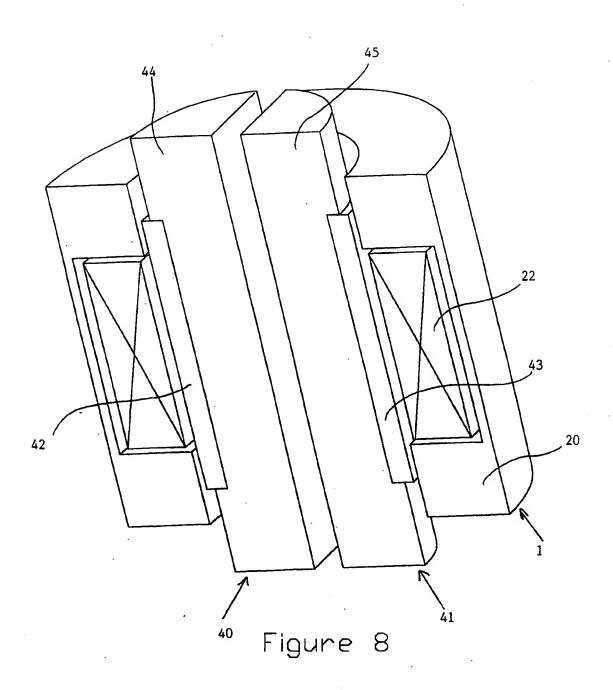


Fig.9

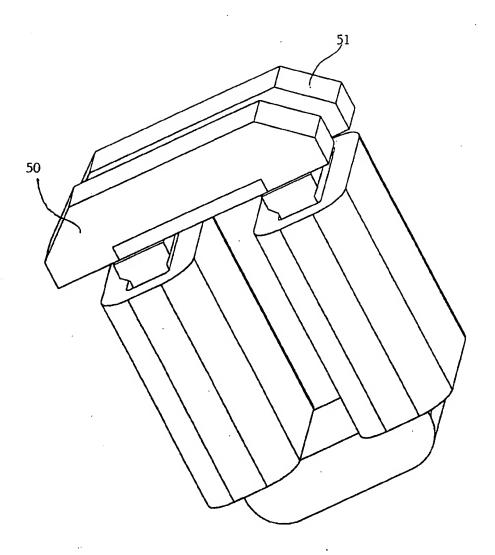


Figure 9

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

Intern. al Application No PCT/FR 99/00235

		PC	T/FR 99/00235
A. CLASS IPC 6	FICATION OF SUBJECT MATTER H02K33/06 H02K33/16		
According t	to International Patent Classification (IPC) or to both national classification	ication and IPC	
	SEARCHED		
Minimum de IPC 6	ocumentation searched (classification system followed by classification https://doi.org/10.1001/10.0001/10.0000000000000000000	ation symbols)	
	·		
Documenta	ation searched other than minimum documentation to the extent that	such documents are included	in the fields searched
Electronic o	data base consulted during the international search (name of data t	pase and, where practical, sean	ch terms used)
C. DOCUM	ENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT		
Category *	Citation of document, with indication, where appropriate, of the r	elevani passages	Relevant to claim No.
A	US 5 386 275 A (KATO RENTARO ET 31 January 1995	(ÅL)	. 1
	see figure 1		
Α	WO 93 01646 A (DENNE DEV LTD) 21 January 1993		1
	see page 18, paragraph 3 - parag figures 12A-C		
	see page 13, paragraph 1; figure see page 19, paragraph 1 - parag figures 13A,13C		
	see page 16, paragraph 3		
A	DE 38 20 711 A (BRAUN AG) 21 Dec see column 4, line 16 - line 31;		1
		-/	
		,	
	·		
X Furt	ther documents are listed in the continuation of box C.	X Patent family memb	pers are listed in annex,
	ategories of cited documents :		
"A" docum	ent defining the general state of the art which is not	or priority date and not i	after the international filing date n conflict with the application but principle or theory underlying the
	dered to be of particular relevance document but published on or after the international data		levance; the claimed invention
"L" docume	ent which may throw doubts on priority claim(s) or is cited to establish the publication date of another	involve an inventive step	ovel or cannot be considered to be when the document is taken alone levance; the claimed invention
"O" docum	on or other special reason (as specified) tent referring to an oral disclosure, use, exhibition or	cannot be considered to document is combined y	involve an inventive step when the with one or more other such docu-
"P" docum	means ont published prior to the international filing date but than the priority date claimed	ments, such combination in the art. *&* document member of the	n being obvious to a person skilled
	actual completion of the international search		lernational search report .
1	.0 May 1999	18/05/1999	
	mailing address of the ISA	Authorized officer	
	European Patent Office, P.B. 5818 Patentiaan 2 NL - 2280 HV Rijswijk		
l .	Tel. (+31-70) 340-2040, Tx. 31 651 epo nl, Fax: (+31-70) 340-3016	Roy, C	. ~

•1

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

Interne il Application No PCT/FR 99/00235

2 (2 - 1 - 1	MANA DOGGASTATE CONCEDENCE TO BE RELEVANT	PCT/FR 99	/00235
Category *	tion) DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages		Relevant to claim No.
A	US 5 175 457 A (VINCENT RONALD J) 29 December 1992 see column 3, line 41 - line 47; figure 4 see column 2, line 9 - line 14		1
	·		
		·	
		•	

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

information on patent family members

Interna al Application No PCT/FR 99/00235

Patent docume cited in search n		Publication date		Patent family member(s)	Publication date
US 538627	5 A	31-01-1995	JP	6117478 A	26-04-1994
WO 9301646		21-01-1993	AT AU AU CA CA DE EP WO JP US US	167597 T 2439292 A 672954 B 2444892 A 2113340 A 2113344 A 69225972 D 69225972 T 0595866 A 0594757 A 9301577 A 7501437 T 5605462 A 5440183 A	15-07-1998 11-02-1993 24-10-1996 11-02-1993 21-12-1993 21-01-1993 23-07-1998 18-02-1999 11-05-1994 04-05-1994 21-01-1993 09-02-1995 25-02-1997 08-08-1995
DE 382071	. A	21-12-1989	NONE		
US 5175457	/ A	29-12-1992	NONE		

RAPPORT DE RECHERCHE INTERNATIONALE

Demant : iemationale No PCT/FR 99/00235

A CLACCEMENT	DE LIODIET DE LA	DEMANDE
M. CLASSEMENT	DE L'OBJET DE LA	A DEMANUE .
CIR 6 HO	02K33/06	H02K33/16
LIB D MI	JZ N.5.57 UD	MUZK 5.57 17

Selon la classification internationale des brevets (CIB) ou à la fois selon la classification nationale et la CIB

B. DOMAINES SUR LESQUELS LA RECHERCHE A PORTE

Documentation minimale consultée (système de classification suivi des symboles de classement)

CIB 6 HO2K HO1F

Documentation consultée autre que la documentation minimale dans la mesure où ces documents relèvent des domaines sur lesquels a porté la recherche

Base de données électronique consultée au cours de la recherche internationale (nom de la base de données, et si réalisable, termes de recherche utilisés)

Catégorie *	Identification des documents cités, avec. le cas échéant, l'indication des passages pertinents	no. des revendications visées
Α .	US 5 386 275 A (KATO RENTARO ET AL) 31 janvier 1995 voir figure 1	1
А	WO 93 01646 A (DENNE DEV LTD) 21 janvier 1993 voir page 18, alinéa 3 - alinéa 6; figures 12A-C voir page 13, alinéa 1; figure 9 voir page 19, alinéa 1 - alinéa 3; figures 13A,13C voir page 16, alinéa 3	1
A	DE 38 20 711 A (BRAUN AG) 21 décembre 1989 voir colonne 4, ligne 16 - ligne 31; figure 4	1

Voir la suite du cadre C pour la fin de la liste des documents	Les documents de familles de brevets sont indiqués en annexe
"A" document définissant l'état général de la technique, non considéré comme particulièrement pertinent "E" document antérieur, mais publié à la date de dépôt international ou après cette date "L" document pouvant jeter un doute sur une revendication de priorité ou cité pour déterminer la date de publication d'une autre citation ou pour une raison spéciale (telle qu'indiquée) "O" document se référant à une divulgation orale, à un usage, à une exposition ou tous autres moyens "P" document publié evant la date de depôt international, mais	T' document ultérieur publié après la date de dépôt international ou la date de priorité et n'apparrenenant pas à l'état de la technique pertinent, mais cité pour comprendre le principe ou la théorie constituant la base de l'invention 'X' document particulièrement pertinent; l'inven tion revendiquée ne peut être considérée comme nouvelle ou comme impliquant une activité inventive par rapport au document considéré isolément "Y" document particulièrement pertinent; l'inven tion revendiquée ne peut être considérée comme impliquant une activité inventive lorsque le document est associé à un ou plusieurs autres documents de même nature, cette combinaison étant évidente pour une personne du métier '&" document qui lait partie de la même famille de brevets
Date à laquelle la recherche internationale a été effectivement achevée	Date d'expédition du présent rapport de recherche internationale
10 mai 1999	18/05/1999
Nom et adresse postate de l'administration chargée de la recherche internationale Office Européen des Brevets, P.B. 5818 Patentiaan 2	Fonctionnaire autorisé
NL - 2280 HV Rijswijk Tel. (+31-70) 340-2040. Tx. 31 651 epo nl. Fax: (+31-70) 340-3018	Roy, C

RAPPORT DE RECHERCHE INTERNATIONALE

Deman iternationale No PCT/FR 99/00235

	DCUMENTS CONSIDERES COMME PERTINENTS	
Catégorie *	Identification des documents cités, avec,le cas échéant, l'indicationdes passages pertinents	no, des revendications visées
1	US 5 175 457 A (VINCENT RONALD J) 29 décembre 1992 voir colonne 3, ligne 41 - ligne 47; figure 4	1
	voir colonne 2, ligne 9 - ligne 14	
ļ		
·		

RAPPORT DE RECHERCHE INTERNATIONALE

Renseignements relatifs aux membres de familles de brevets

PCT/FR 99/00235

Document brevet cité au rapport de recherche		Date de publication	Membre(s) de ta tamille de brevet(s)		Date de publication	
US 5386275	Α	31-01-1995	JP	6117478 A	26-04-1994	
WO 9301646	A	21-01-1993	AT AU AU CA CA DE DE EP WO JP US	167597 T 2439292 A 672954 B 2444892 A 2113340 A 2113344 A 69225972 D 69225972 T 0595866 A 0594757 A 9301577 A 7501437 T 5605462 A	15-07-1998 11-02-1993 24-10-1996 11-02-1993 21-12-1993 21-01-1993 23-07-1998 18-02-1999 11-05-1994 04-05-1994 21-01-1993 09-02-1995 25-02-1997	
DE 3820711		21-12-1989	US AUCL	5440183 A JN	08-08-1995	
US 5175457	Α	29-12-1992	AUCL	JN		